



دورة: 2019

الجمهورية الجزائرية الديمقراطية الشعبية
وزارة التربية الوطنية

الديوان الوطني للامتحانات والمسابقات
امتحان بكالوريا التعليم الثانوي
الشعبة: تقني رياضي

المدة: 04 سا و 30 د

اختبار في مادة: التكنولوجيا (هندسة كهربائية)

على المترشح أن يختار أحد الموضوعين الآتيين:

الموضوع الأول

نظام آلي لتجهيز أقلام رصاص

يحتوي الموضوع على 11 صفحة:

- العرض : من الصفحة 21/1 إلى الصفحة 21/7.
- العمل المطلوب : من الصفحة 21/8 إلى الصفحة 21/9.
- وثائق الإجابة : من الصفحة 21/10 إلى الصفحة 21/11.

دفتر الشروط :

1. هدف التآلية: يهدف النظام إلى تجهيز أقلام رصاص خشبية (تطبيق طبقة طلاء أصفر اللون و تركيب ممحاة) بكميات كبيرة ونوعية رفيعة في مدة زمنية قصيرة.
2. وصف التشغيل:
 - المواد الأولية: أقلام رصاص خشبية خام (مصدرها نظام خارج الدراسة) - طلاء أصفر - أطواق من الألومينيوم - ممحاح - شريط البيانات.

- الطريقة: يتم تقديم أقلام رصاص خشبية خام داخل حوض يحتوي على طلاء أصفر لتنتقل بعدها بالبساط 1 إلى مركز الجمع حيث يتم تجفيف الطلاء أثناء النقل بواسطة مجفف. و بعد جمع عدد كافٍ من الأقلام في مركز الجمع تتطلق في آن واحد العمليات:
 - ختم بيانات المنتج و تقديم البساط 2.
 - تركيب أطواق من الألومينيوم على أقلام .
 - إدراج ممحاح في الأطواق .
 - تثبيت الأطواق و الممحي على الأقلام .

توضيحات حول تركيب الاطواق : حيث تشد أربعة أقلام بخروج ساق الرافعة E ليتم إدراج أربعة أطواق عليها بخروج ساق الرافعة D ثم تعود بعدها إلى وضعيتها الابتدائية.



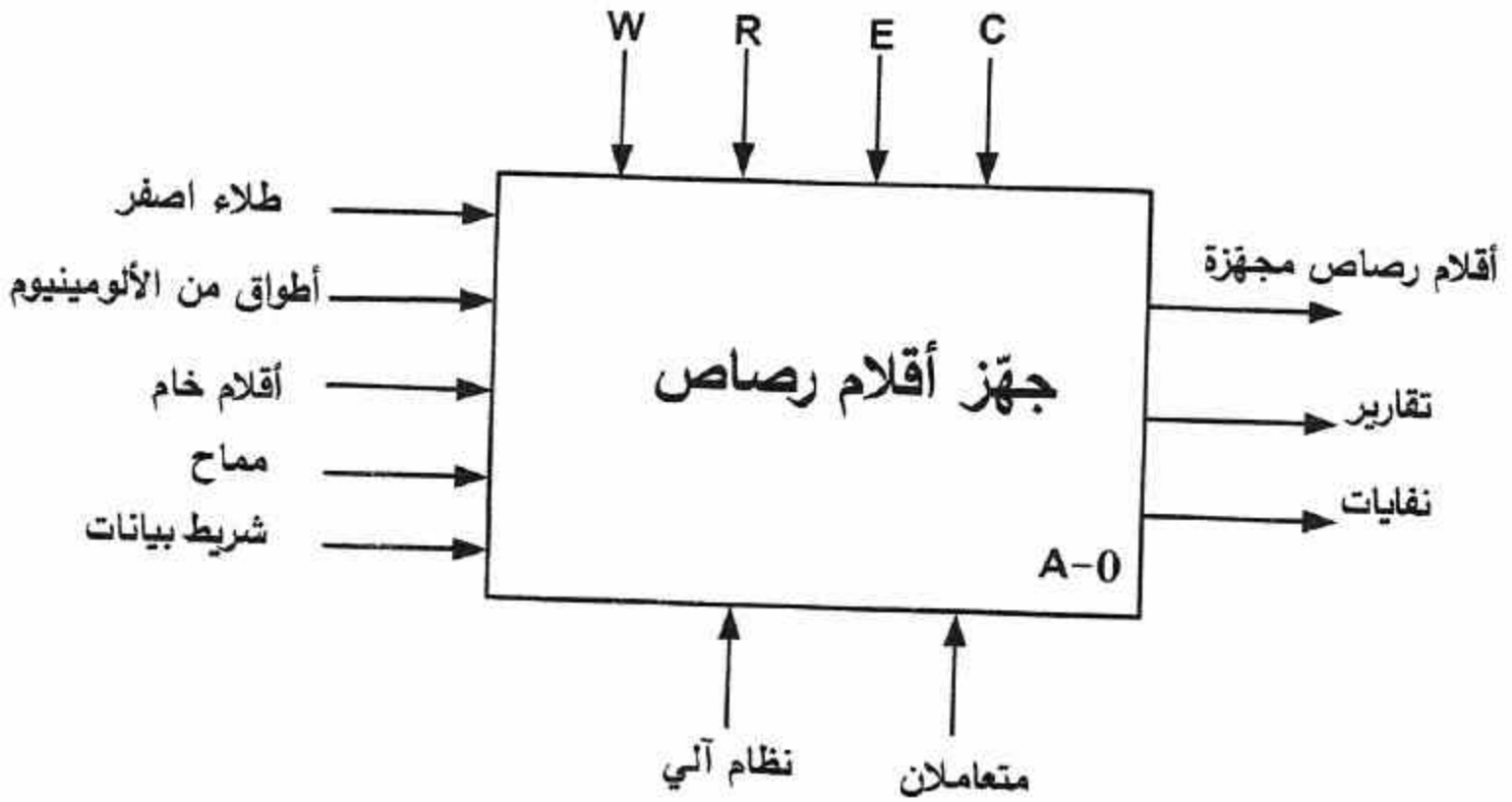
اختبار في مادة: التكنولوجيا (هندسة كهربائية) // الشعبة: تقني رياضي // بكالوريا 2019

3. الاستغلال: متعامل مختص لعمليات القيادة و الصيانة الدورية و آخر دون اختصاص لتزويد القناة بالأقلام الخام و ملء الخزان بالطلاء .

4. الأمن: حسب الاتفاقيات المعمول بها دوليا في مجال الأمن الصناعي .

5. المناولة الوظيفية :

1.5 الوظيفة الشاملة : مخطط نشاط A-0



W: طاقة - E: تعليمات استغلال - R: تأجيل،عدادات - C: إعدادات

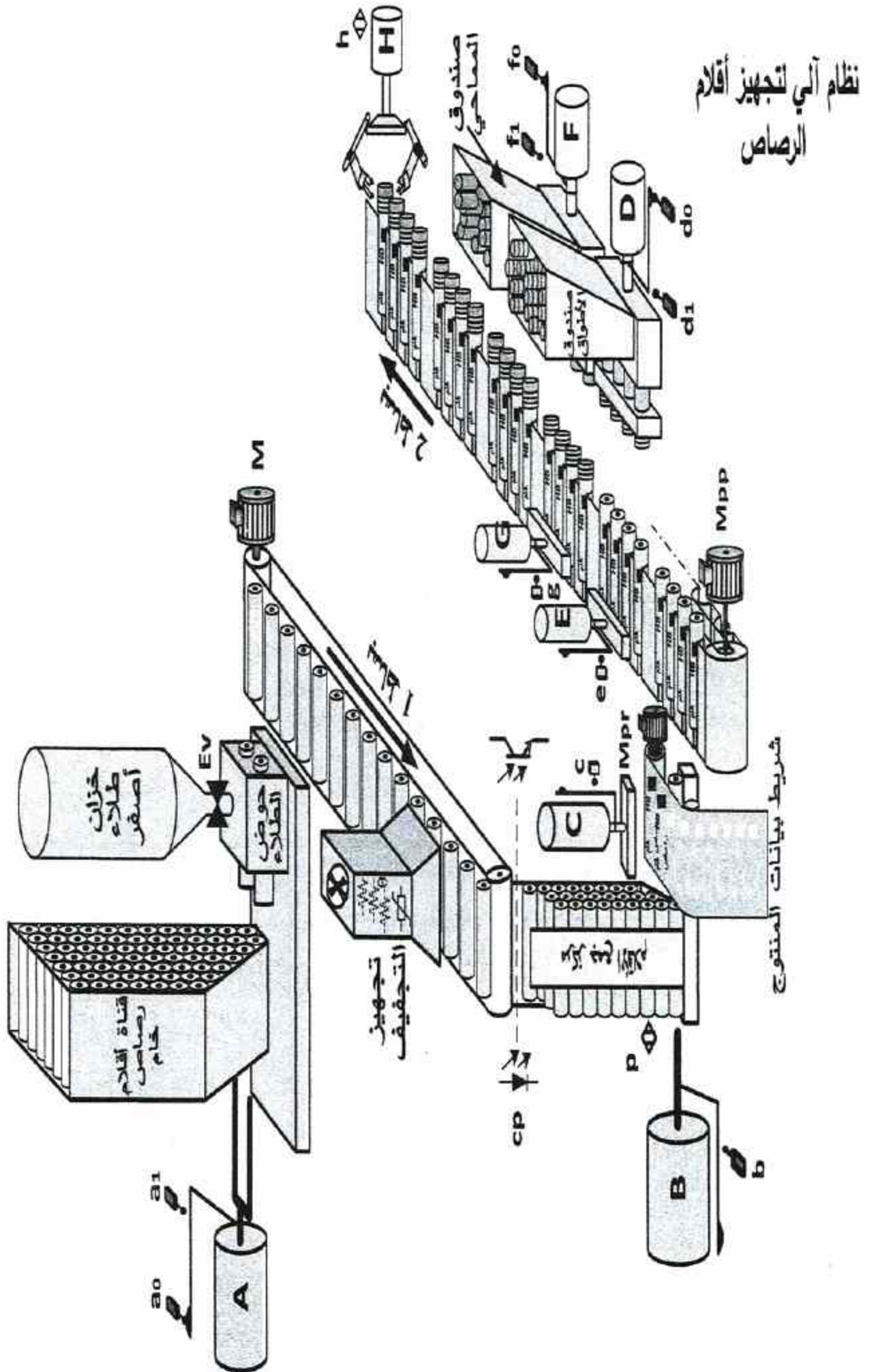
2.5 التحليل الوظيفي التنازلي :

تم تجزئة النظام إلى وظيفة تقديم و طلاء الأقلام وجمعها بالإضافة الى أربعة أشغولات رئيسية :

- أشغولة 1 : ختم بيانات المنتج و تقديم البساط 2 .
- أشغولة 2 : تركيب أطواق من الألومينيوم على أقلام .
- أشغولة 3 : إدراج مماح في الأطواق.
- أشغولة 4 : تثبيت المماحي و الأطواق على الأقلام.



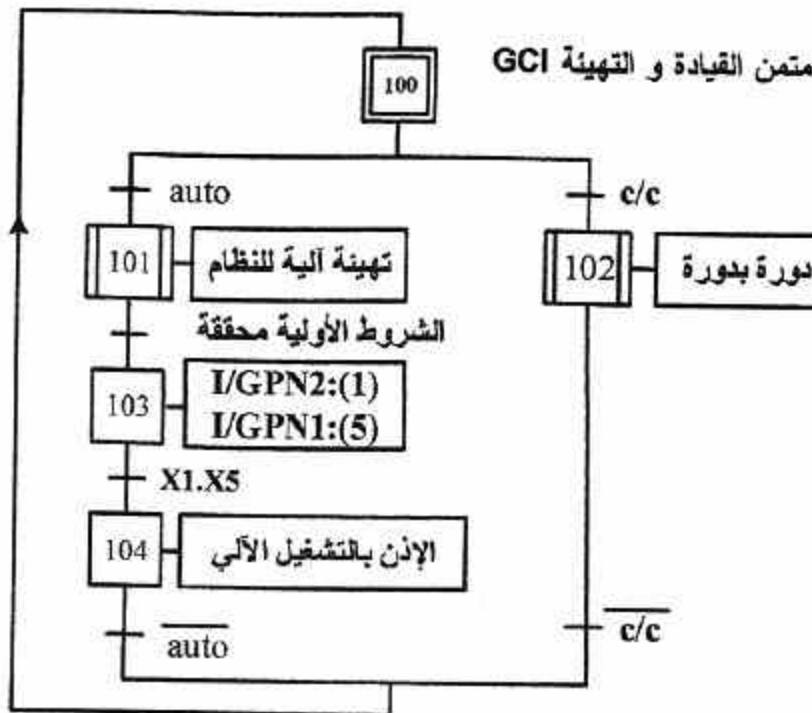
6. المناولة الهيكلية:



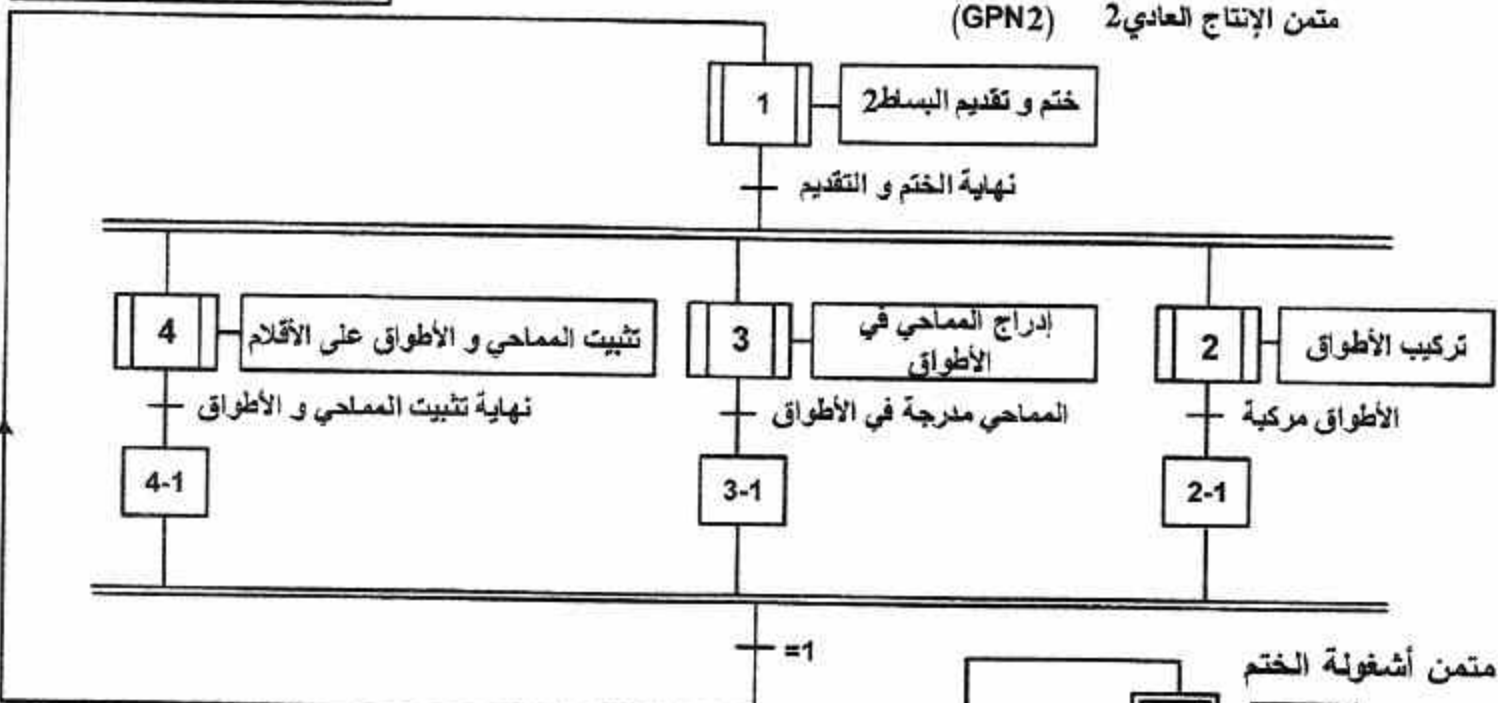


7. المناولة الزمنية:

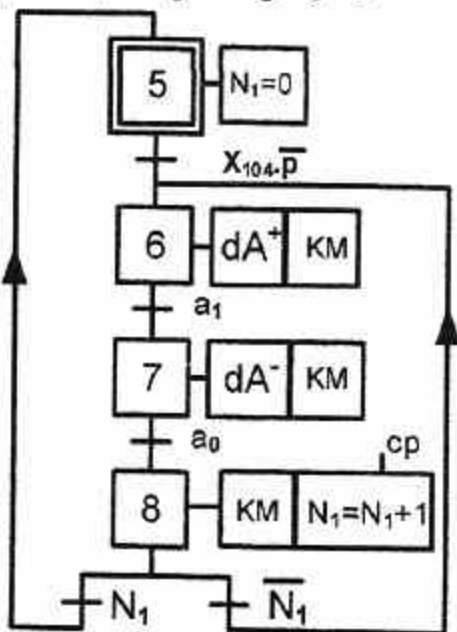
متمن الأمن GS



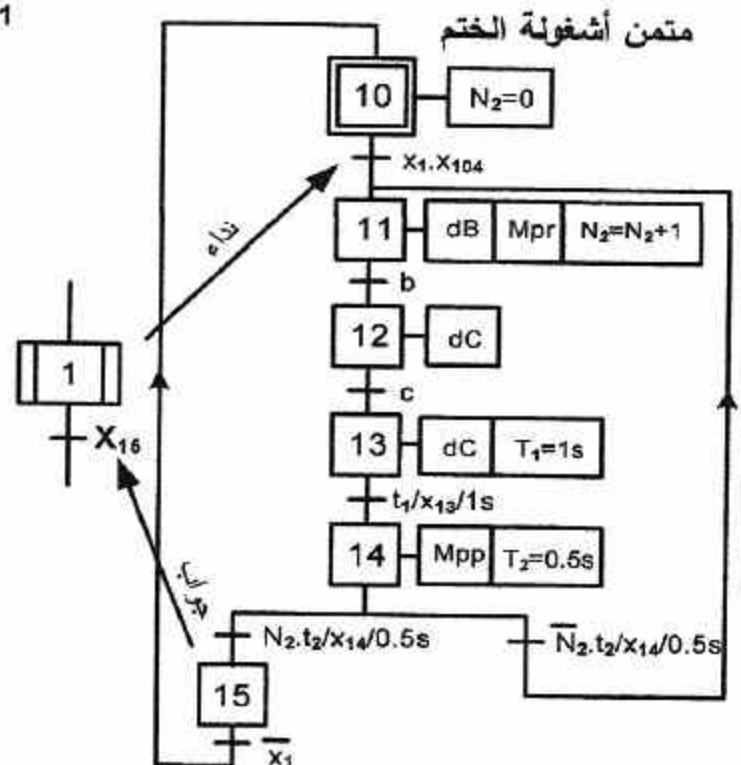
متمن الإنتاج العادي 2 (GPN2)



متمن الإنتاج العادي 1 (GPN1)



متمن أشغولة الختم





8. جدول الاختيارات التكنولوجية:

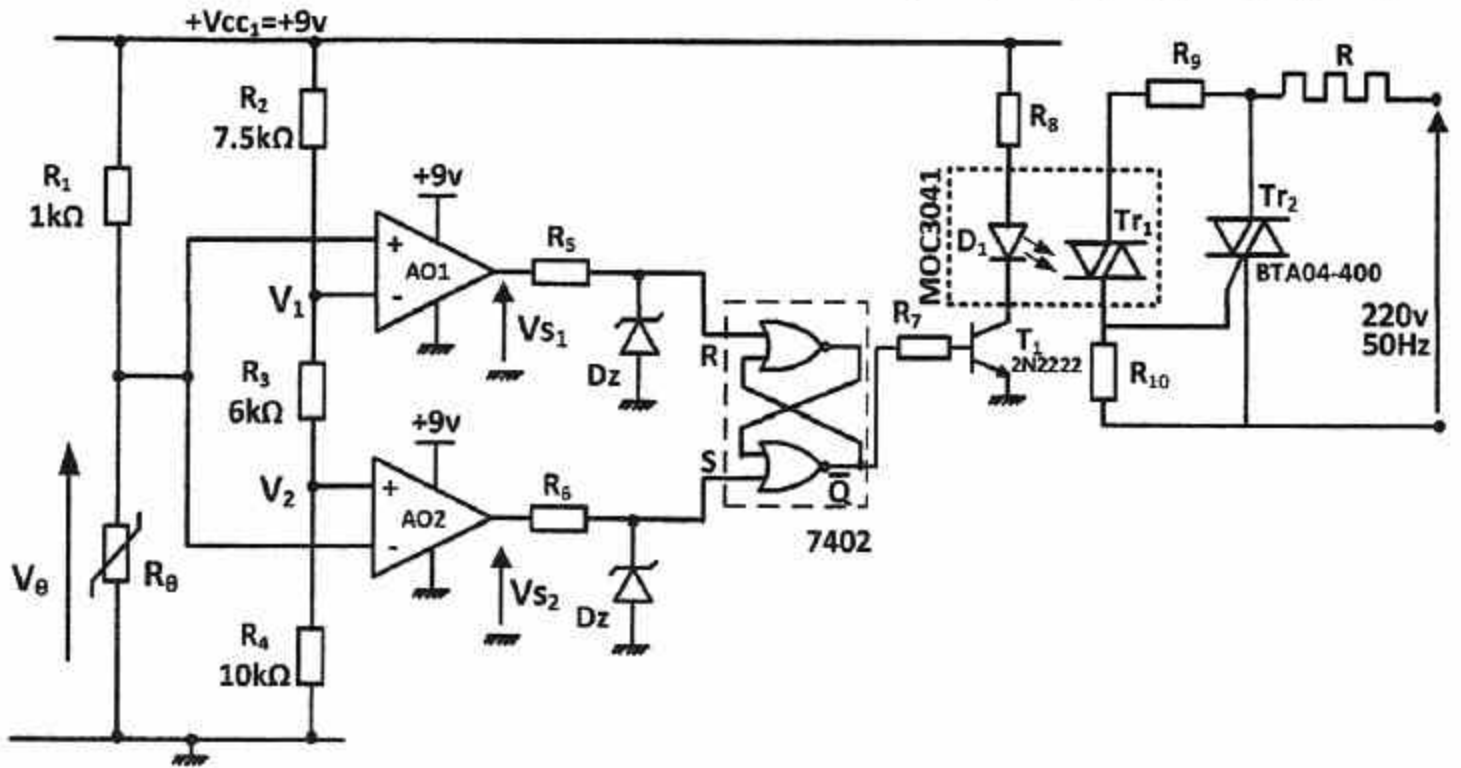
الوظائف	المنفذات	المنفذات المتصدرة	الملتقطات
الانتاج العادي 1 تقديم و طلاء الأقماع و جمعها (GPN1)	A: رافعة مزدوجة المفعول لتقديم الأقماع إلى حوض الطلاء. M: محرك البساط 1 لا تزامني ثلاثي الطور 220/380V-50Hz اقلاع مباشر و كبح بغياب التيار.	dA^+ ، dA^- : موزع ثنائي الاستقرار 4/2 ، $\sim 24V$. KM: ملامس كهرومغناطيسي ، $\sim 24V$.	a_0 ، a_1 : ملتقطا نهاية شوطي الرافعة A. CP: ملتقط كهروضوئي يكشف عن مرور الأقماع إلى مركز الجمع.
الانتاج العادي 2 (GPN2)			
الاشغولة 1	B: رافعة أحادية المفعول لتقديم قلم اسفل الخاتم. Mpr: محرك خ/خ لجذب شريط بيانات المنتج. C: رافعة أحادية المفعول لختم البيانات على القلم. Mpp: محرك خ/خ لتقديم البساط 2.	dB: موزع أحادي الاستقرار 3/2 ، $\sim 24V$. SAA1027: منفذ متصدر المحرك Mpr. dC: موزع أحادي الاستقرار 3/2 ، $\sim 24V$. T_1 ، T_2 : مؤجلان.	b: ملتقط نهاية شوط الرافعة B. c: ملتقط نهاية شوط الرافعة C. t_1 : ملمس مؤجل يحدد مدة الختم. t_2 : ملمس مؤجل يحدد فترة تقدم البساط 2.
الاشغولة 2	E: رافعة أحادية المفعول لشد الأقماع. D: رافعة مزدوجة المفعول لتركيب الأطواق على الأقماع.	dE: موزع أحادي الاستقرار 3/2 ، $\sim 24V$. dD^- ، dD^+ : موزع ثنائي الاستقرار 4/2 ، $\sim 24V$.	e: ملتقط نهاية شوط الرافعة E. d_0 ، d_1 : ملتقطا نهاية شوطي الرافعة D.
الاشغولة 3	G: رافعة أحادية المفعول لشد الأقماع. F: رافعة مزدوجة المفعول لإدراج المماحي في الأطواق.	dG: موزع أحادي الاستقرار 3/2 ، $\sim 24V$. dF^- ، dF^+ : موزع ثنائي الاستقرار 4/2 ، $\sim 24V$.	g: ملتقط نهاية شوط الرافعة G. f_0 ، f_1 : ملتقطا نهاية شوطي الرافعة F.
الاشغولة 4	H: رافعة أحادية المفعول لتثبيت المماحي و الأطواق.	dH: موزع أحادي الاستقرار 3/2 ، $\sim 24V$.	h: ملتقط جوار حثي.
عناصر الأمن والقيادة	AU: زر التوقيف الاستعجالي - F_1 : ملمس المرحل الحراري - Réarm : زر إعادة التسليح - auto/c/c: مبدلة نمطي التشغيل.		

شبكة التغذية ثلاثية الطور: 3x380V ; 50Hz

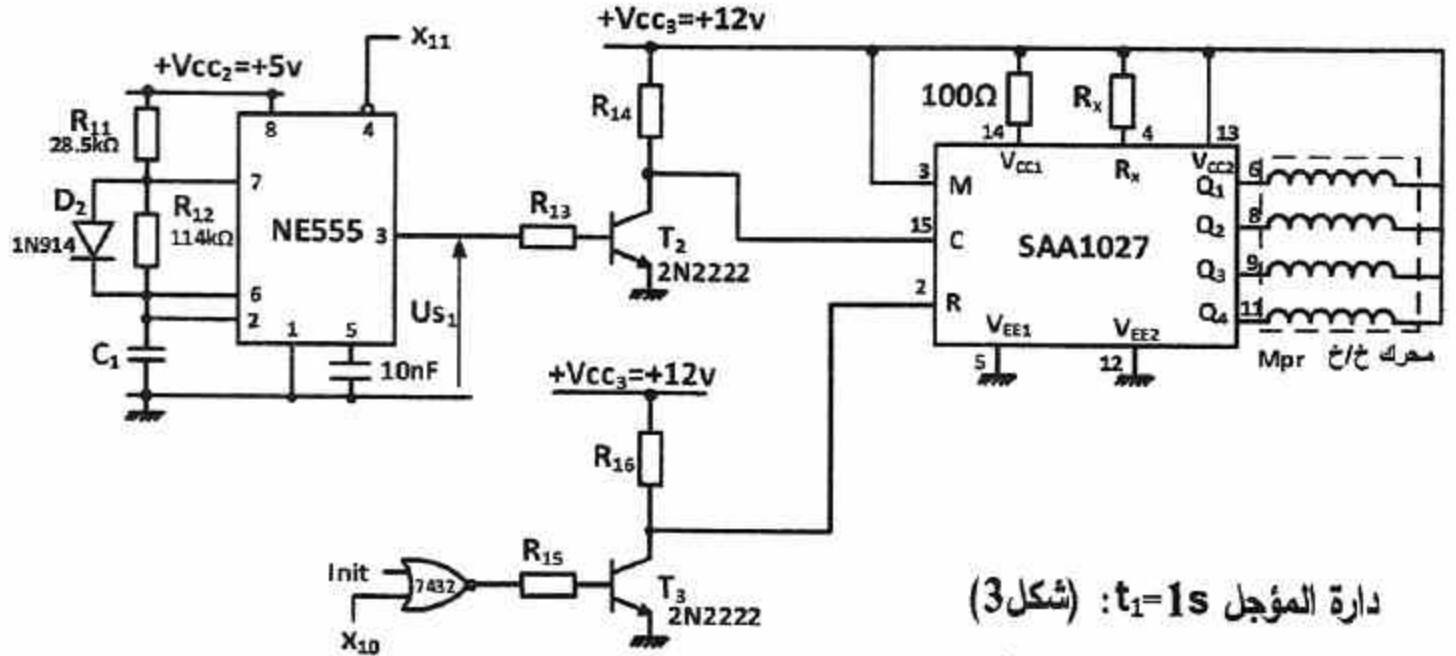


9. انجازات تكنولوجية:

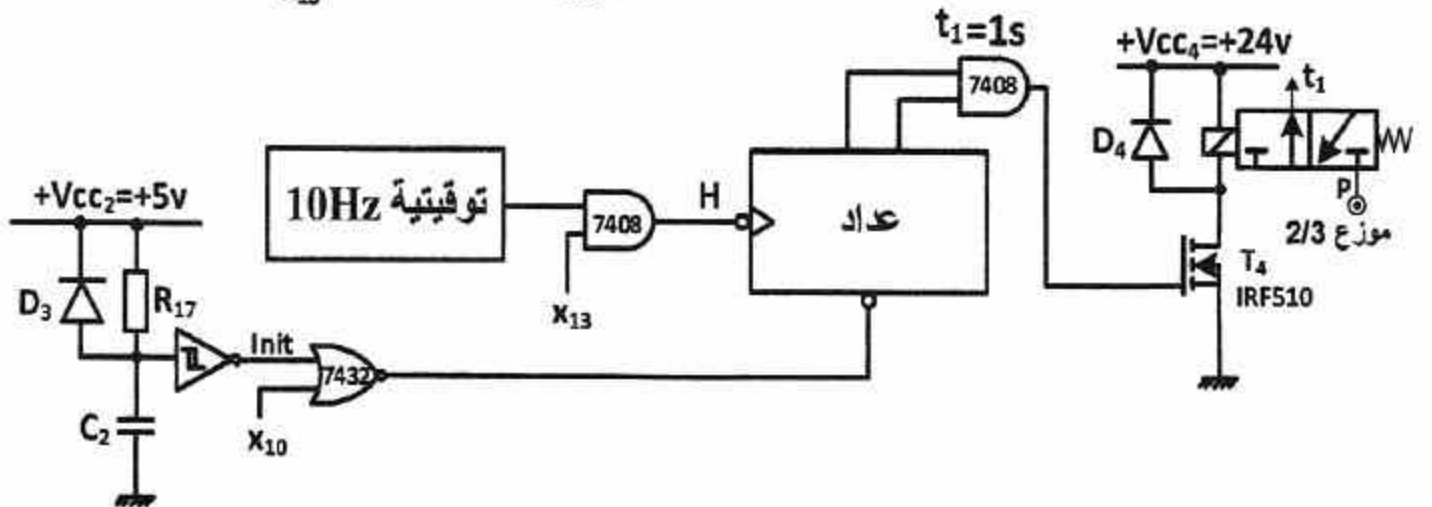
دارة تنظيم درجة حرارة التجميف: (شكل 1)



دارة التحكم في المحرك خطوة - خطوة Mpr: (شكل 2)



دارة المؤجل $t_1=1s$: (شكل 3)





10. ملاحق:

جدول 1: خصائص المقاومة الحرارية R_{θ} : B57164K0222K000

θ (°C)	-10.0	-5.0	0.0	5.0	10.0	15.0	20.0	25.0	30.0	35.0	40.0	45.0	50.0	55.0	60.0	65.0	70.0	75.0	80.0
R_{θ} (Ω)	11399	8822	6882	5405	4276	3404	2729	2200	1784	1455	1194	984.0	815.5	679.0	568.2	477.6	403.1	403.1	290.9

جدول 3: خصائص محولات أحادية الطور 24V

U_{cc} %	العنود (%) عند $\cos\phi$			انهبوط في التوتر (%) عند $\cos\phi$			الضیاعات التكلیة	الضیاعات في الفراغ	الإستطاعة	المرجع
	1	0,6	0,3	1	0,6	0,3	(W)	(W)	(VA)	
10,3	84	76	62	8,9	10,8	8,9	7,5	3,9	40	442 11
9,1	81	72	57	8,6	9,5	7,6	14,3	6,0	63	442 12
8,5	85	77	63	9,2	8,6	6,3	17,9	8,2	100	442 13
7,4	86	79	66	7,9	7,8	5,9	25,5	11,2	160	442 14
6,1	89	83	70	6,2	6,5	5,2	31,6	14,9	250	442 15
4,2	90	84	72	5,6	3,8	2,2	48,3	18,3	400	442 16
3,8	89	82	70	4,7	4	2,3	80,9	25,5	630	442 17
2,3	83	89	80	2,8	2,1	1,3	73,9	44,2	1000	442 18

جدول 2: خصائص ثنائيات زينر

Type	V_{Znom} (V)
BZX83C4V7	4.7
BZX83C6V8	6.8
BZX83C7V5	7.5
BZX83C8V2	8.2
BZX83C9V1	9.1
BZX83C10	10
BZX83C15	15

جدول 5: مداخل التحكم للدارة SAA1027

التعيين	المدخل
Reset: الوضع في الحالة الابتدائية	R
Mode: اختيار اتجاه الدوران	M
Count: مدخل الساعة فعال بالجبهة الصاعدة	C

جدول 4: تشغيل الدارة SAA1027

Counting séquence	M = L				M = H			
	Q1	Q2	Q3	Q4	Q1	Q2	Q3	Q4
0	L	H	L	H	L	H	L	H
1	H	L	L	H	L	H	H	L
2	H	L	H	L	H	L	H	L
3	L	H	H	L	H	L	L	H
0	L	H	L	H	L	H	L	H

إعدادات السجل OPTION_REG للميكرومراقب PIC16F84A:

\overline{RBPU}	INTEDG	T0CS	T0SE	PSA	PS2	PS1	PS0
-------------------	--------	------	------	-----	-----	-----	-----

ملخص معطيات الصانع

المعامل	PS2	PS1	PS0
2	0	0	0
4	0	0	1
8	0	1	0
16	0	1	1
32	1	0	0
64	1	0	1
128	1	1	0
256	1	1	1

T0CS: اختيار نوع الساعة (0: ساعة داخلية ، 1: ساعة خارجية)

T0SE: اختيار نوع الجبهة (0: جبهة نازلة ، 1: جبهة صاعدة)

PSA: اسناد قاسم التردد

(0: قاسم التردد لـ TMR0 ، 1: قاسم التردد لـ WDT)

PS2, PS1, PS0: معامل قاسم التردد حسب الجدول التالي:



العمل المطلوب

- س1. أكمل مخطط النشاط A0 على وثيقة الإجابة 2/1 (الصفحة 21/10).
- س2. أكمل مخطط تدرج متامن النظام على وثيقة الإجابة 2/1 (الصفحة 21/10).
- س3. أذكر دور cp في متمع الإنتاج العادي 1 (GPN1).
- س4. أنشئ متمع أشغولة تركيب الأطواق (أشغولة 2) من وجهة نظر جزء التحكم.
- س5. أكمل جدول معادلات التنشيط و التخميل و المخارج للأشغولة 1 على وثيقة الإجابة 2/1 (الصفحة 21/10)
- س6. أكمل رسم المعقب الهوائي للأشغولة 1 على وثيقة الإجابة 2/2 (الصفحة 21/11)

• دائرة تنظيم درجة حرارة التجفيف (شكل 1 صفحة 21/6)

- س7. أستخرج عبارة التوتر V_{θ} بدلالة V_{cc1} ، R_{θ} و R_1 وأحسب قيمته $V_{\theta1}$ و $V_{\theta2}$ عند درجتي الحرارة $25^{\circ}C$ و $60^{\circ}C$ على الترتيب مستعينا بالجدول 1 (الصفحة 21/7).
- س8. أكمل الجدول الذي يلخص كيفية إستغلال هذه الدارة على وثيقة الإجابة 2/2 (الصفحة 21/11).
- س9. إستخرج مرجع ثنائي زينر Dz المستعمل علما أن القلاب RS مجسد في التكنولوجيا TTL مستعينا بالجدول 2 المعطى في الملحق (الصفحة 21/7).
- س10. أذكر إسم و دور العنصر Tr_2 . إذا كانت إستطاعة مقاومة التسخين $P_R = 600W$ ، برر اختيار العنصر Tr_2 علما ان خصائصه هي : $V_{DRM} = 400V$ ، $I_{TRMS} = 4A$.

• دائرة التحكم في المحرك خطوة- خطوة Mpr (شكل 2 صفحة 21/6)

- س11. أحسب سعة المكثفة C_1 للحصول على تردد $f = 10Hz$ في مخرج الدارة NE555.
- س12. أحسب عدد خطوات المحرك في الدورة Np/tr علما أنه ذو مغناطيس دائم و عدد أزواج أقطابه $p = 1$ مستعينا بالجدول 4 في الملحق (الصفحة 21/7).
- س13. عين الهيكل المادي الذي يجسد وظيفة التحكم في المحرك Mpr ، و أستخرج حالات المخارج $Q_1Q_2Q_3Q_4$ عند تطبيق التغذية ($lnit = 1$) ثم بعد تطبيق النبضة الثانية في C مستعينا بالجدولين 4 و 5 في الملحق (الصفحة 21/7).



اختبار في مادة: التكنولوجيا (هندسة كهربائية) // الشعبة: تقني رياضي // بكالوريا 2019

• دائرة المؤجل $t_1=1s$ (شكل 3 صفحة 21/6)

س14. أكمل رسم المخطط المنطقي للمؤجل بعدد على وثيقة الإجابة 2/2 (الصفحة 21/11).

س15. عين الهيكل المادي الذي يجسد وظيفة الترابط المنعجم بين التكنولوجيا الكهربائية و الهوائية في هذه الدارة.

نريد تغيير دارة المؤجل السابقة بدارة أخرى منجزة بالميكرومراقب PIC16F84A حيث نستعمل مذبذب (ساعة)

خارجي نشط على الجبهة الصاعدة و بقاسم التردد على 128 .

س16. أنقل على ورقة إجابتك ثم أكمل ملء اعدادات السجل OPTION_REG الموالي مستعينا بملخص معطيات

الصانع في الملحق (الصفحة 21/7).

اعدادات السجل OPTION_REG

1	0			0			
---	---	--	--	---	--	--	--

• محول تغذية ذو المرجع 14 442

مستعينا بالجدول 3 لمعطيات الصانع في الملحق (الصفحة 21/7)، أحسب :

س17. ضياعات جول P_r .

س18. الاستطاعة المفيدة P_2 من اجل حمولة حثية معامل استطاعتها $\cos\phi_2=0,6$.

• محرك البساط 1 :

س19.

أ- أنكر كيف تفرن لفائف المحرك M.

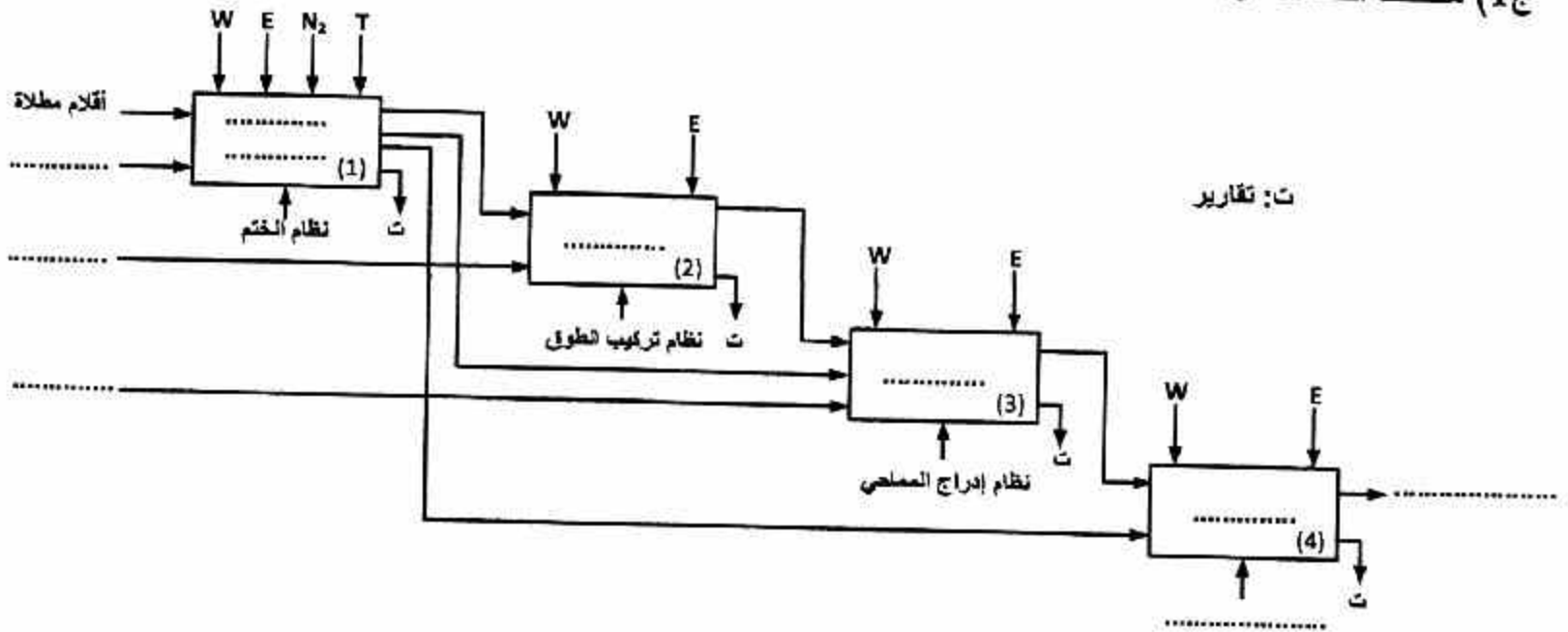
ب- أرسم دارة استطاعة هذا المحرك.



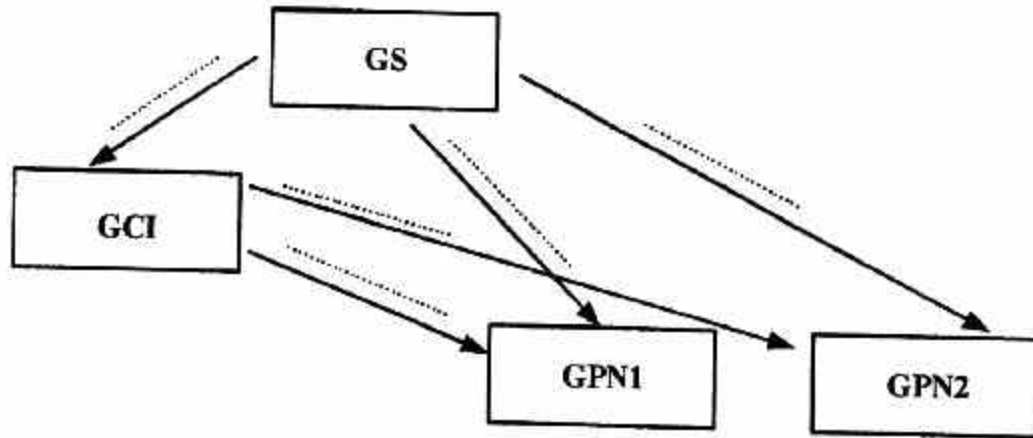
اختبار في مادة: التكنولوجيا (هندسة كهربائية) // الشعبة: تقني رياضي // بكالوريا 2019

وثيقة الإجابة 2/1 (تعاد مع أوراق الإجابة)

ج1) مخطط النشاط A0:



ج2) تدرج المتامن:



ج5) جدول معادلات التنشيط والتحميل للأشغولة 1:

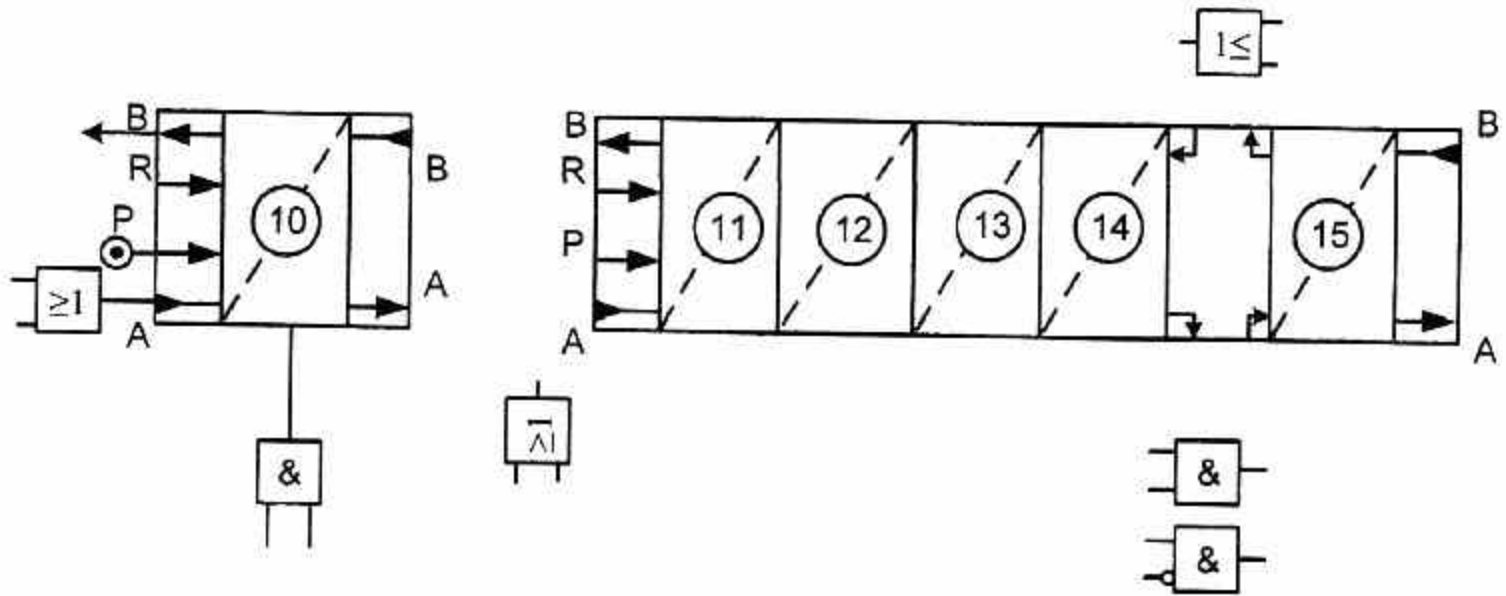
المراحل	التنشيط	التحميل	المخارج
10			
11			
12			
13			
14			
15			



اختبار في مادة: التكنولوجيا (هندسة كهربائية) // الشعبة: تقني رياضي // بكالوريا 2019

وثيقة الإجابة 2/2 (تعاد مع أوراق الإجابة)

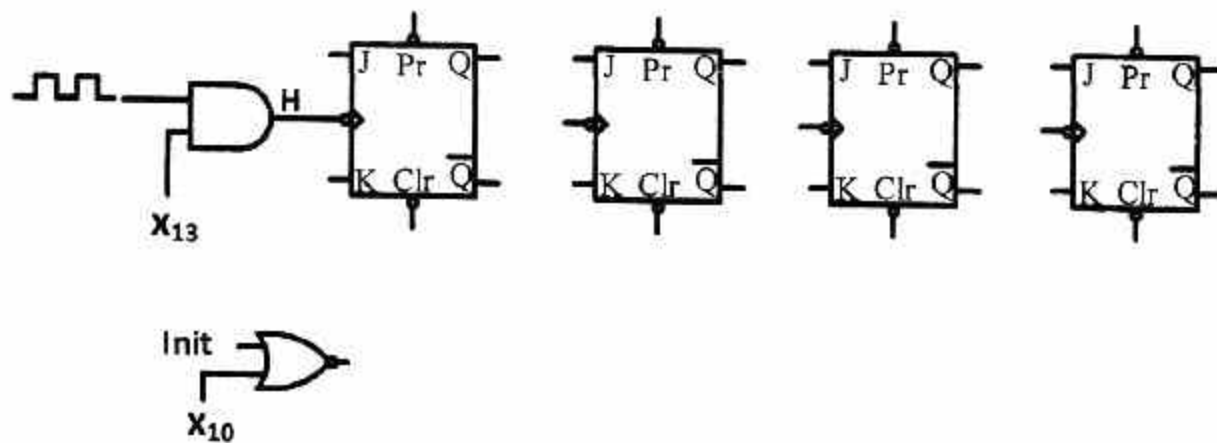
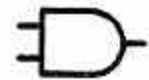
ج6) المعقب الهوائي:



ج8) جدول اشتغال دائرة تنظيم درجة الحرارة:

مغذاة/غير مغذاة R	حالة T_2	حالة T_1	\bar{Q}	S	R	$V_{S2}(V)$	$V_{S1}(V)$	$V_2(V)$	$V_1(V)$	$V_\theta(V)$	θ
				0				3,82	6,12	6.19	25°C
						9		3,82	6,12		60°C

ج14) دائرة المؤجل بعداد:



إنتهى الموضوع الأول



الموضوع الثاني نظام آلي لتوضيب معجون أسنان

يحتوي الموضوع على 10 صفحات.

- العرض: من الصفحة 21/12 إلى الصفحة 21/18.
- العمل المطلوب: الصفحة 21/19.
- وثائق الإجابة: من الصفحة 21/20 إلى الصفحة 21/21.

دفتري الشروط:

1. هدف التآلية: يهدف النظام إلى توضيب معجون أسنان بكمية كبيرة في وقت قصير مع مراعاة الجودة والشروط الصحية.

2. وصف التشغيل:

الأشغولة 1 "وضع أنبوب على البساط": تأتي الأنابيب عبر مستوى مائل وتوضع مقلوبة فوق البساط على الحامل، لتتم في آن واحد العمليات الثلاث التالية:

- الأشغولة 2 تعديل فتحة الأنبوب": عن طريق المحرك M_2 .

- الأشغولة 3 "ملء الأنبوب المعدل بالمعجون": عن طريق الرافعة B والكهروصمام E_V .

- الأشغولة 4 "تلحيم فتحة الأنبوب المملوء": يتم غلق الكماشة عن طريق خروج ذراع الرافعة C حتى تؤثر

على الملتقط C_1 ، ثم تلحيم الأنبوب بواسطة مقاومة التسخين حتى درجة الحرارة $\theta = 100^\circ C$ ، بعدها تدخل

ذراع الرافعة C حتى تؤثر على الملتقط C_0 .

الأشغولة 5 "التحويل بين المراكز والرفع": بعد دخول ذراع الرافعة D، تُحول الأنابيب بين المراكز الثلاثة بواسطة

البساط المتحكم فيه بالمحرك M_1 ، بعد توقف البساط تخرج ذراع الرافعة D لرفع الحوامل.

الأشغولة 6 "الإخلاء": يتم إخلاء العلبة بواسطة البساط المتحكم فيه بالمحرك M_3 .



ملاحظات:

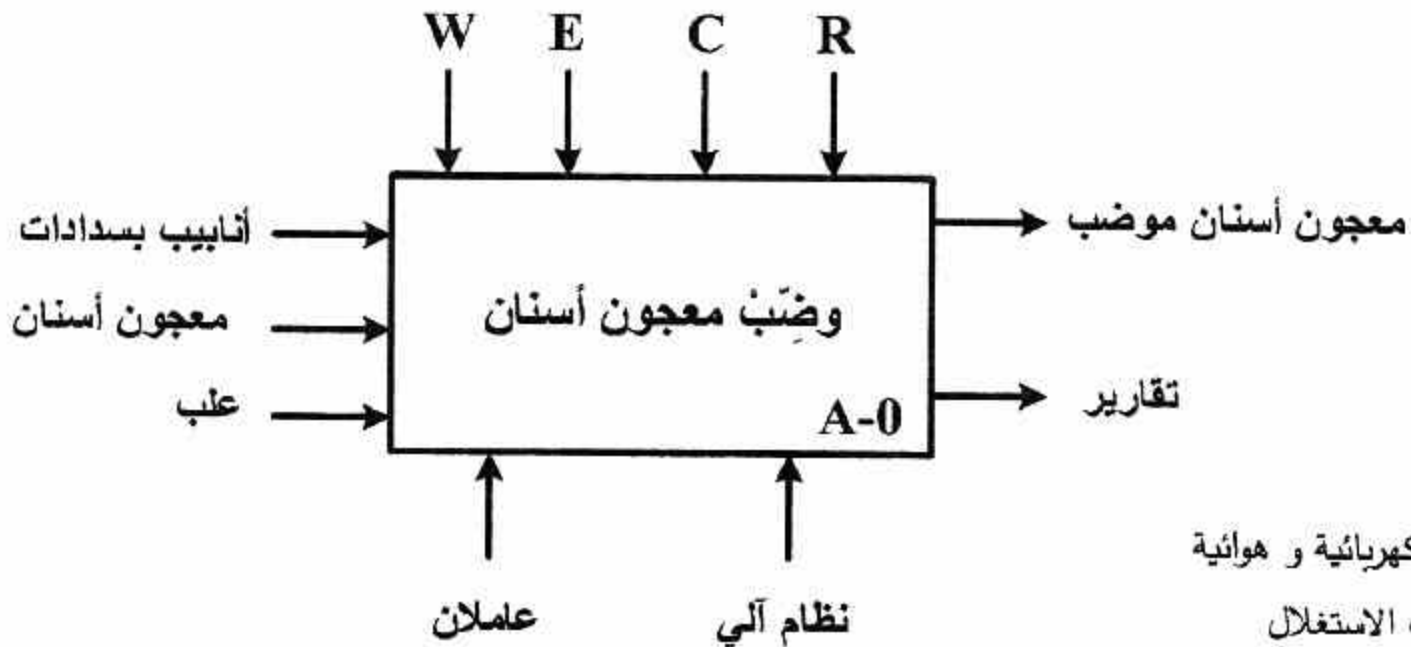
- يتم التحضير مسبقاً للتشغيل بحضور الأنابيب في المراكز (التعديل، الملء، التلحيم) ثم رفع الحوامل.
- يتم مراقبة الأنبوب قبل وضعه في الحامل بواسطة قارئ الشيفرة المرمزة لتتبيه العامل بسحب الأنبوب في حالة عدم صلاحية الشيفرة.

3. الاستغلال: عامل مختص لعمليات القيادة والصيانة الدورية وآخر دون اختصاص.

4. الأمن: حسب القوانين المعمول بها دولياً.

5. المناولة الوظيفية:

1.5 الوظيفة الشاملة: مخطط النشاط A-0



W: طاقة كهربائية و هوائية

E: تعليمات الاستغلال

C: أوامر التشغيل

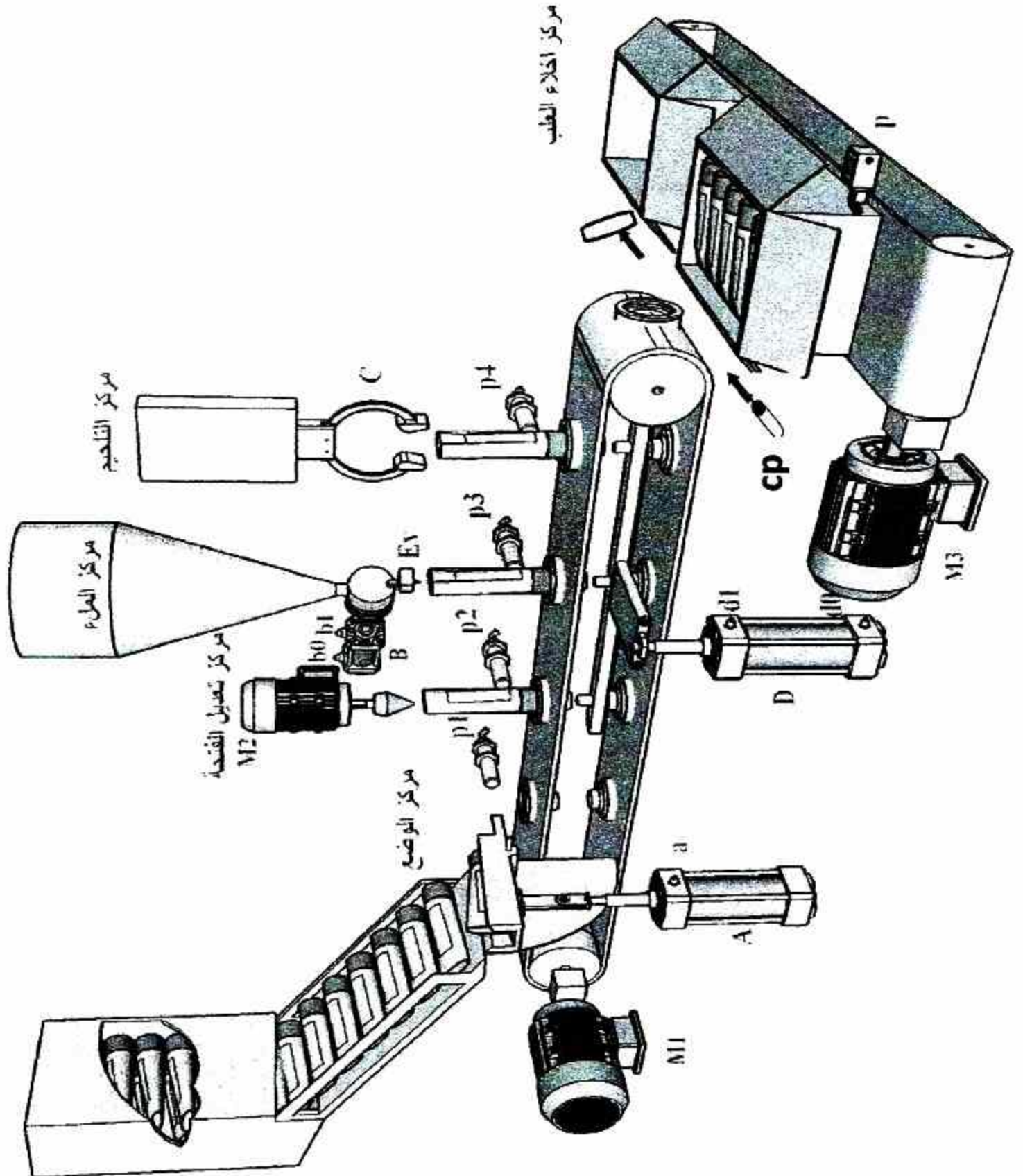
R: زمن التأجيل، θ درجة حرارة التلحيم ، N عدد الأنابيب.

2.5 التحليل الوظيفي التنازلي:

أنظر وثيقة الإجابة 2/1 (الصفحة 21/20).



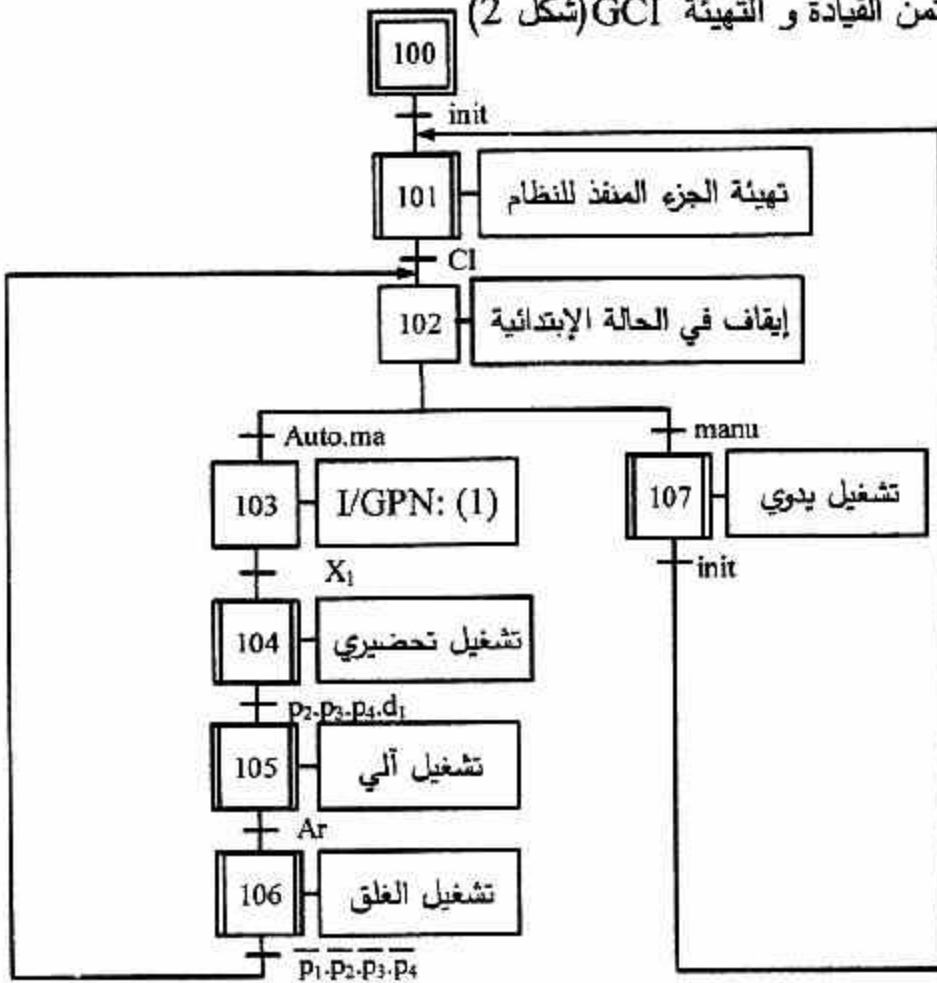
6. المناولة الهيكلية:



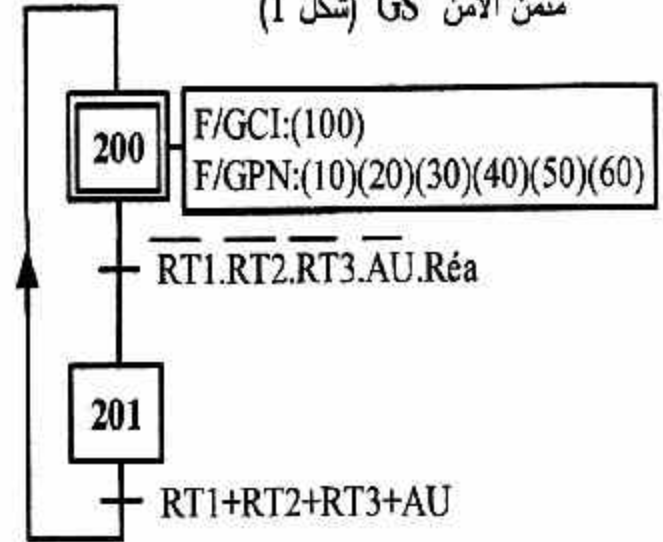


7. المناولة الزمنية:

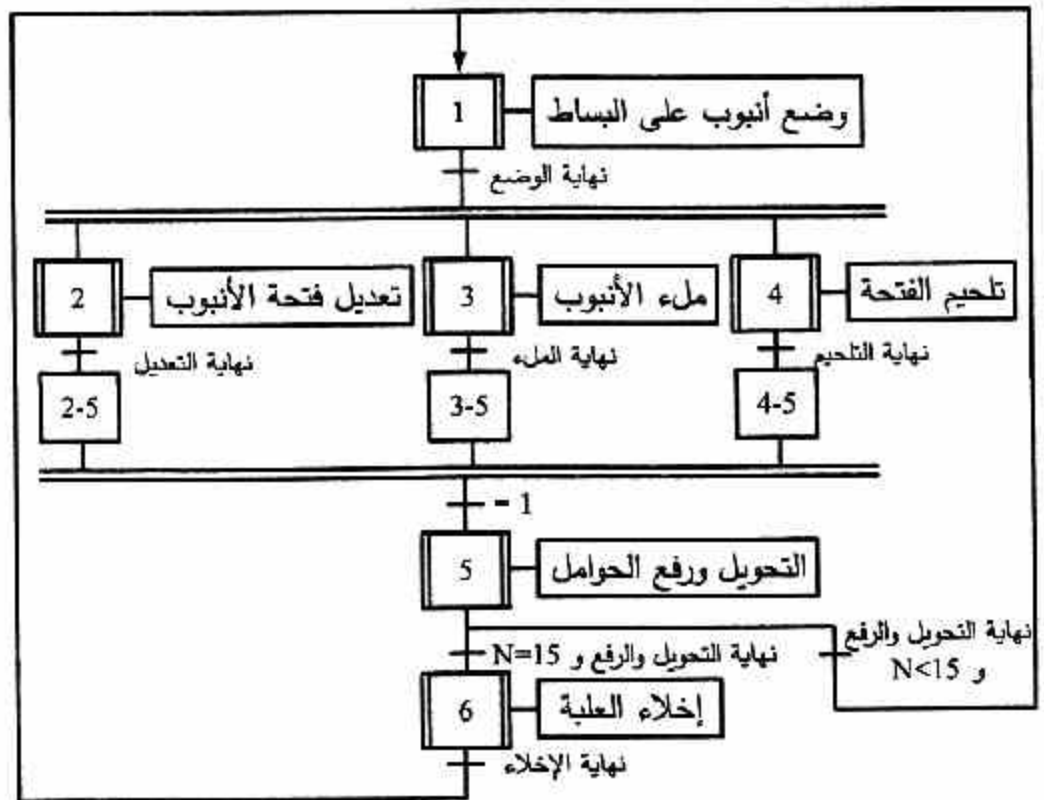
متمن القيادة و التهيئة GCI (شكل 2)



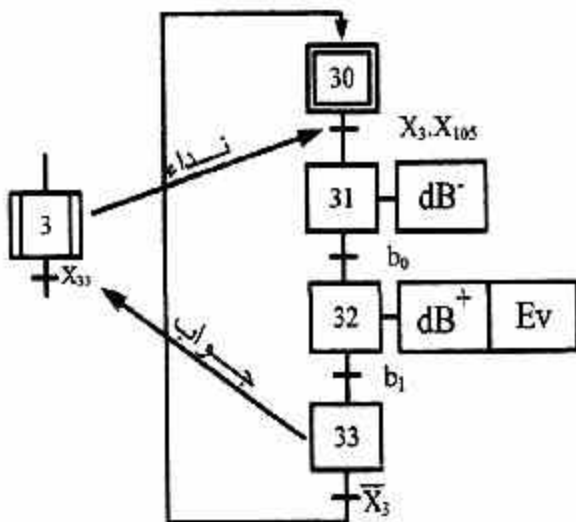
متمن الأمن GS (شكل 1)



متمن الانتاج العادي GPN (شكل 3)



متمن الأشغولة 3: 'ملء الأنبوب' (شكل 4)





8. جدول الاختيارات التكنولوجية:

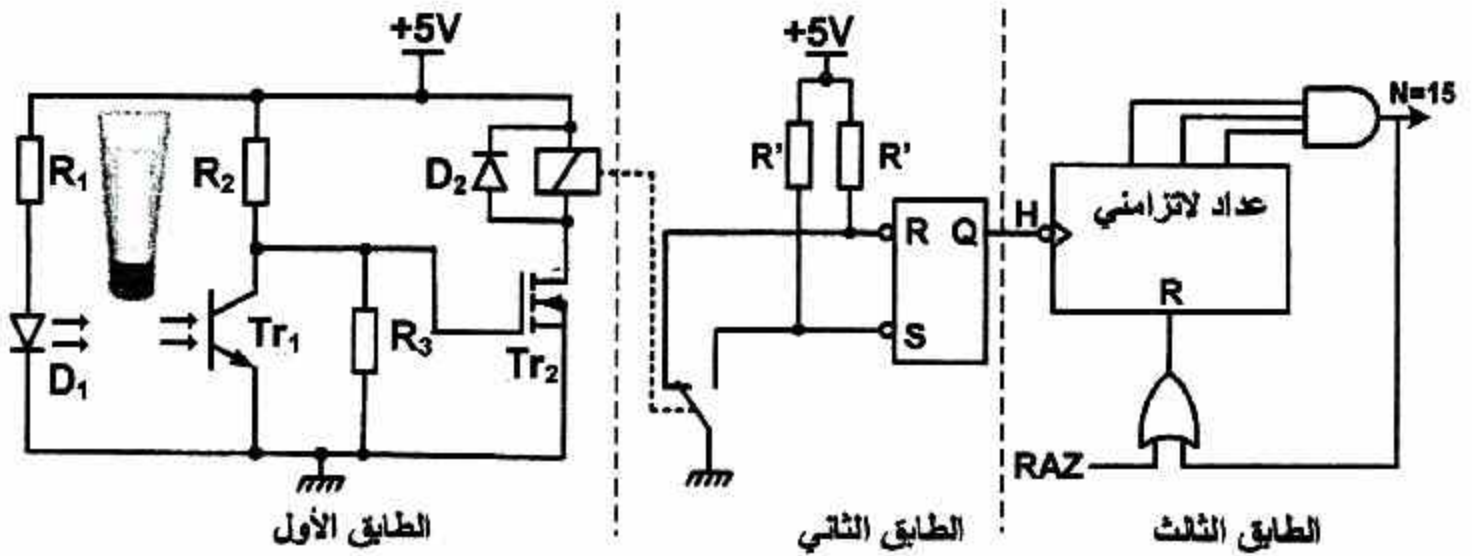
الأشغولات	المنفذات	المنفذات المتصدرة	الملتقطات	القيادة والأمن
وضع أنبوب	A: رافعة بسيطة المفعول.	dA: موزع 3/2 أحادي الاستقرار ~24V.	a: الكشف عن نهاية خروج ساق الرافعة A.	ma: زر ضاغط للإذن بالتشغيل
تعديل فتحة الأنبوب	M ₂ : محرك لا تزامني ثلاثي الطور.	KM ₂ : ملامس كهرومغناطيسي ~24V.	t: زمن التأجيل.	:Auto/ manu مبدلة اختيار نمط التشغيل.
ملء الأنبوب	B: رافعة مزدوجة المفعول. Ev: كهرو صمام.	dB ⁺ , dB ⁻ : موزع 5/2 ثنائي الاستقرار ~24V.	b ₀ , b ₁ : الكشف عن وضعية ساق الرافعة B.	p ₁ , p ₂ , p ₃ , p ₄ : ملتقطات الكشف عن حضور الأنابيب في المراكز الأربعة.
تلحيم الفتحة	C: رافعة مزدوجة المفعول للتحكم في فتح وغلق الكماشة. R _{ch} : مقاومة التسخين.	dC ⁺ , dC ⁻ : موزع 5/2 ثنائي الاستقرار ~24V.	c ₀ , c ₁ : الكشف عن وضعية ساق الرافعة C. θ: الكشف عن درجة الحرارة.	AU: زر التوقيف الاستعجالي.
التحويل ورفع الحوامل	D: رافعة مزدوجة المفعول. M ₁ : محرك لا تزامني ثلاثي الطور. 220/380V- 50Hz.	dD ⁺ , dD ⁻ : موزع 5/2 ثنائي الاستقرار ~24V. KM ₁ : ملامس كهرومغناطيسي ~24V.	d ₀ , d ₁ : الكشف عن وضعية ساق الرافعة D. cp: ملتقط كهروضوئي يكشف عن مرور الأنابيب.	RT ₁ , RT ₂ , RT ₃ : تماسات المرحلات الحرارية لحماية المحركات. Réa: زر إعادة التسليح.
الإخلاء	M ₃ : محرك لا تزامني ثلاثي الطور. 220/380V- 50Hz.	KM ₃ : ملامس كهرومغناطيسي ~24V.	p: الكشف عن وجود صندوق.	init: زر تهيئة الجزء المنفذ. Ar: زر التوقيف.

شبكة التغذية ثلاثية الطور: 3x380V-50Hz

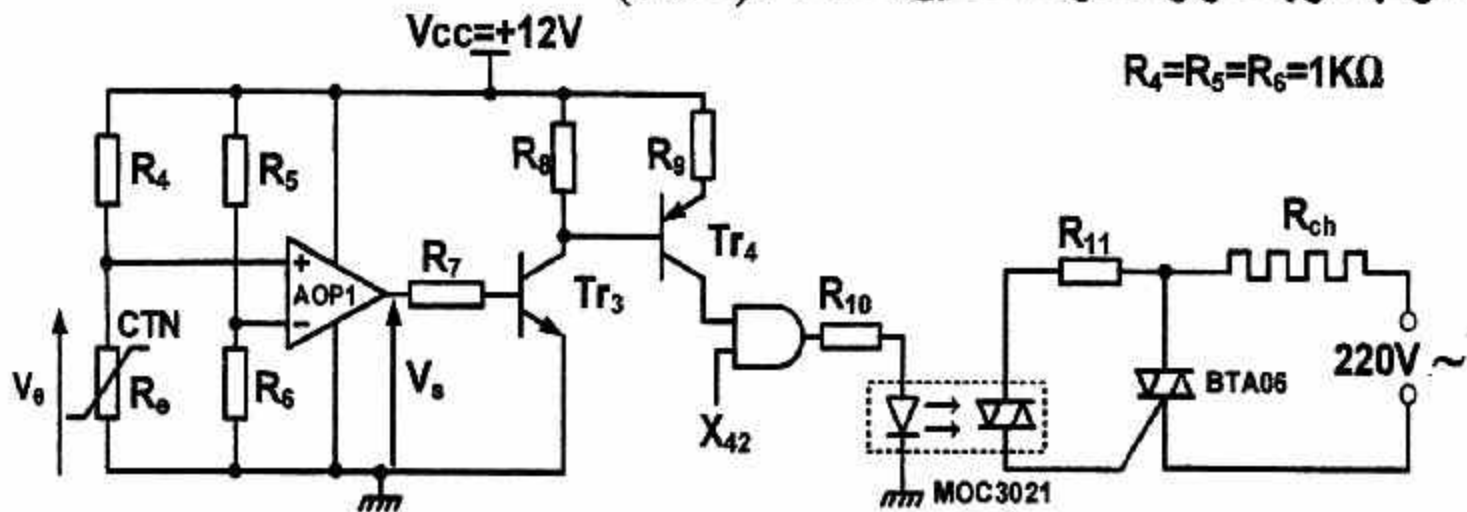


9. الإنجازات التكنولوجية:

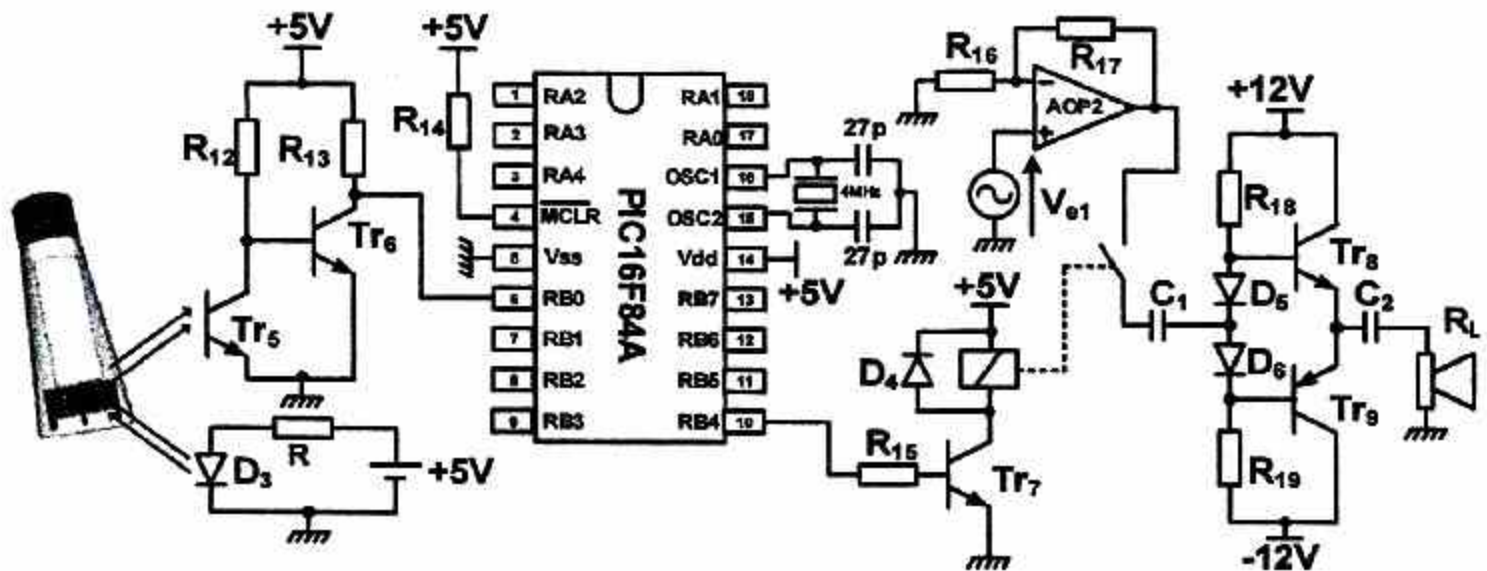
دائرة الكشف وعد الأنايبب: (شكل 5)



دائرة مراقبة درجة حرارة مقاومة تسخين الكماشة: (شكل 6)



دائرة قارئ الشيفرة المرمزة: (شكل 7)



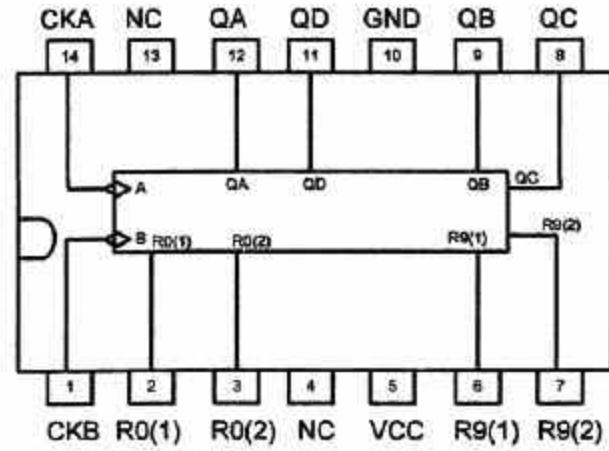


10. الملاحق:

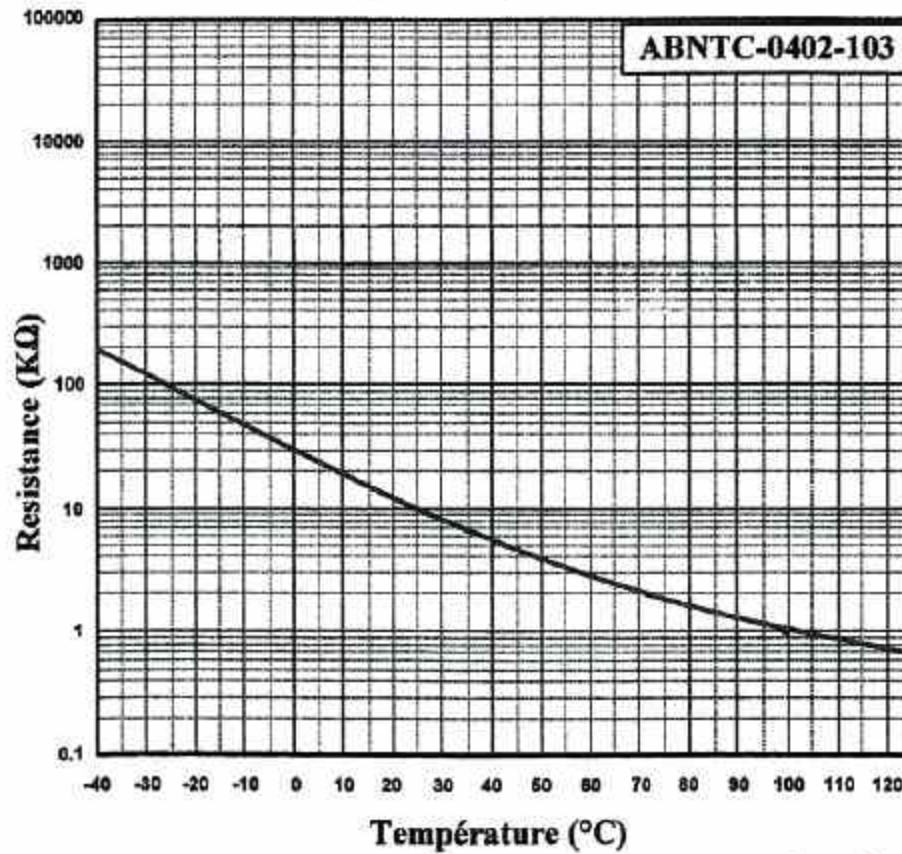
جدول تشغيل الدارة المدمجة 7490: (شكل 9)

R ₀₍₁₎	R ₀₍₂₎	R ₉₍₁₎	R ₉₍₂₎	Q _D	Q _C	Q _B	Q _A
1	1	0	×	0	0	0	0
1	1	×	0	0	0	0	0
×	×	1	1	1	0	0	1
×	0	×	0	Comptage			
0	×	0	×	Comptage			
0	×	×	0	Comptage			
×	0	0	×	Comptage			

الدارة المدمجة 7490: (شكل 8)



الخاصية المميزة للمقاومة الحرارية CTN: (شكل 10)



جدول خصائص المحولات أحادية الطور 24V: (شكل 11)

المرجع	الاستطاعة (VA)	الضياعات في الفراغ (W)	الضياعات الكلية (W)	المردود (%) عند cosφ
44211	40	3.9	7.5	0.6
44212	63	6.0	14.3	0.72
44213	100	8.2	17.9	0.77
44214	160	11.2	25.5	0.79



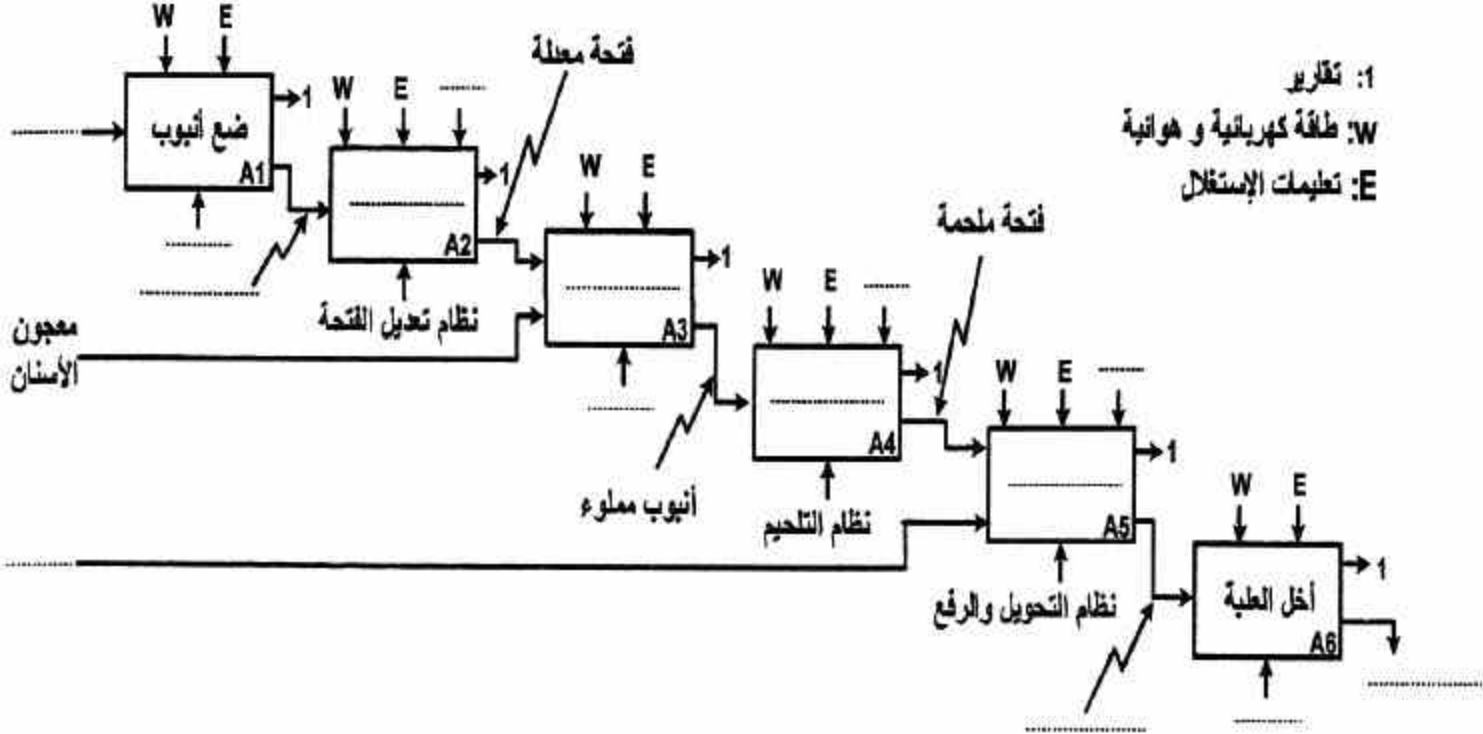
العمل المطلوب:

- س1. أكمل مخطط النشاط A0 على وثيقة الإجابة 2/1 (الصفحة 21/20).
- س2. أنشئ متمن الأشغولة 4 " تلحيم الفتحة " من وجهة نظر جزء التحكم.
- س3. أكمل جدول معادلات التنشيط والتخميل والمخارج للأشغولة 3 على وثيقة الإجابة 2/1 (الصفحة 21/20).
- س4. أكمل رسم المعقب الكهربائي للأشغولة 3 موضحا دارة التغذية على وثيقة الإجابة 2/1 (الصفحة 21/20).
- دارة الكشف وعد الأنابيب: (شكل 5 صفحة 21/17).
- س5. أحسب شدة التيار I_D من أجل $R_{DS}=0.3\Omega$ ومقاومة المرهل $R=70\Omega$.
- س6. حدد دور الطابق الثاني.
- س7. أكمل ربط مخطط العداد على وثيقة الإجابة 2/2 (الصفحة 21/21).
- دارة مراقبة درجة حرارة مقاومة تسخين الكماشة: (شكل 6 صفحة 21/17).
- س8. أوجد التوتر V_θ من أجل درجة حرارة $\theta=100^\circ C$ مستعينا بالخاصية المميزة (شكل 10 صفحة 21/18).
- س9. أكمل جدول التشغيل للتركيب على وثيقة الإجابة 2/2 (الصفحة 21/21).
- س10. أعط اسم ووظيفة العنصر MOC3021.
- دارة قارئ الشيفرة المرمزة (Lecteur de code barre): (شكل 7 صفحة 21/17).
- س11. حدد المنافذ المستعملة كمدخل والمنافذ المستعملة كمخارج للميكرومراقب PIC16F84A.
- س12. أحسب قيمة مقاومة الحمولة R_L من أجل استطاعة مفيدة أعظمية $P_{u_{max}}=18W$.
- دارة الاستطاعة للمحرك M_2 :
- لدينا 3 محركات تحمل الخصائص التالية: 127/220V- 50Hz , 220/380V- 50Hz , 380/660V- 50Hz
- س13. اختر المحرك المناسب من أجل إقلاع نجمي - مثلثي، مع التعليل.
إذا كان للمحرك المستعمل عدد أقطاب $2p=4$ ، و إنزلاق $g=4\%$.
- س14. أحسب سرعة الدوران n للمحرك.
- س15. أحسب الضياع بمفعول جول في الدوار P_{jr} إذا كانت الاستطاعة المنقولة الى الدوار $P_{tr}=3415W$.
- محول دارة التغذية للمنفضات المتصدرة:
- إذا كانت الضياعات بمفعول جول $P_j=8.3W$ مستعينا بجدول معطيات الصانع (شكل 11 صفحة 21/18).
- س16. عين مرجع المحول المناسب.
- س17. أحسب الاستطاعة في الثانوي P_2 من أجل حمولة حثية.
- س18. هل مردود المحول المستعمل يمثل القيمة الاعظمية η_{max} ؟ علل.



وثيقة الإجابة 2/1 (تُعاد مع أوراق الإجابة)

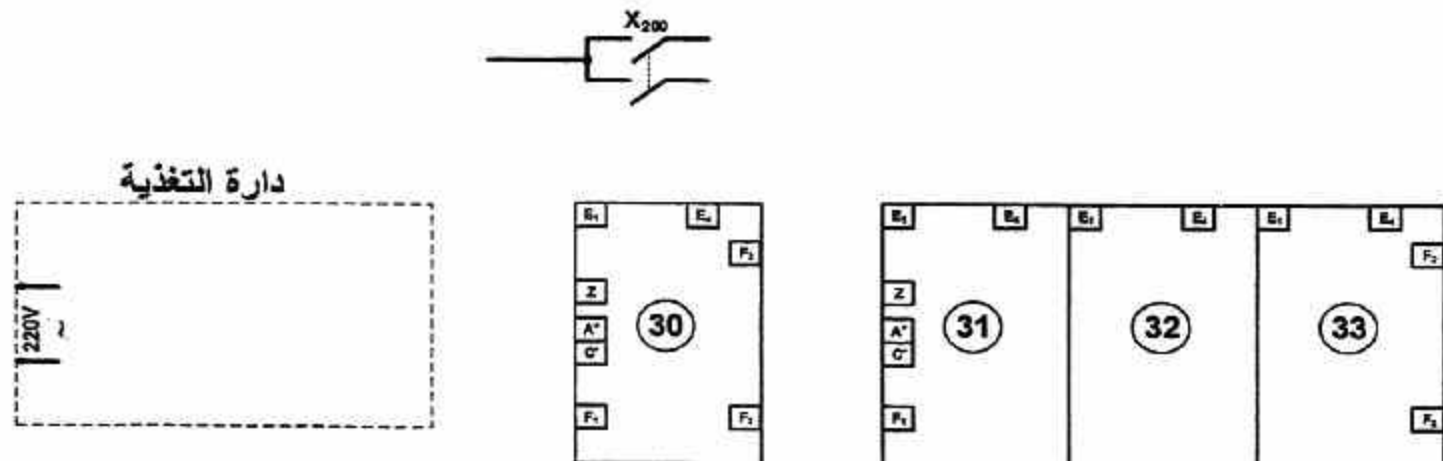
ج1) مخطط النشاط A0:



ج3) جدول معادلات التنشيط والتخميل والمخارج للأشغولة 3 "ملء الأنبوب":

المراحل	التنشيط	التخميل	المخارج
30			
31			
32			
33			

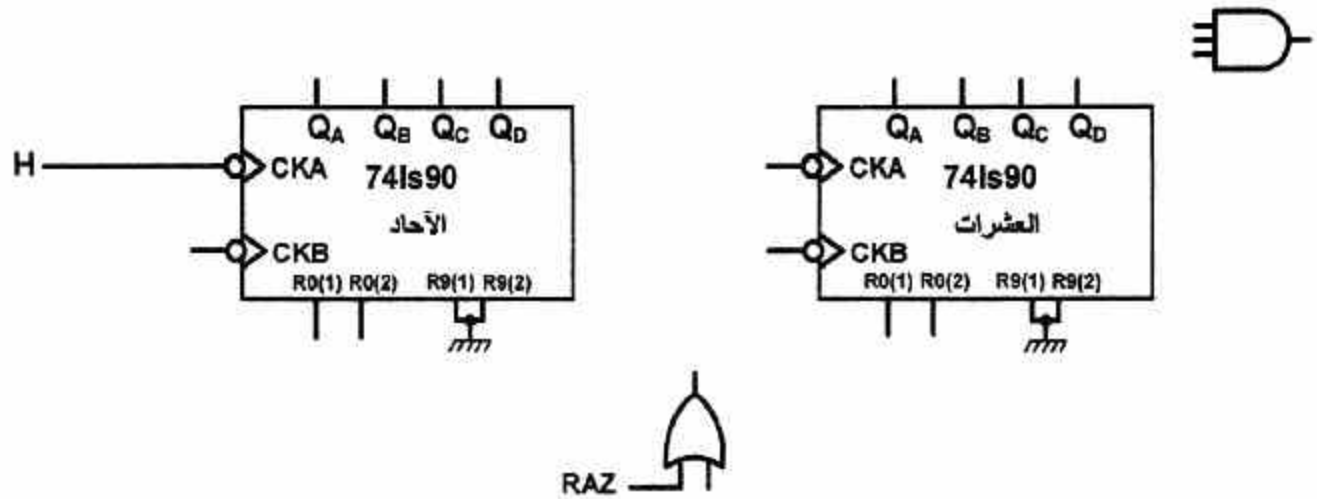
ج4) المعقب الكهربائي للأشغولة 3 "ملء الأنبوب":





وثيقة الإجابة 2/2 (تُعاد مع أوراق الإجابة)

ج7) ربط مخطط العداد:



ج9) جدول تشغيل دائرة مراقبة درجة الحرارة:

مقاومة التسخين R_{ch} مغذاة/غير مغذاة	حالة مخرج البوابة	X_{42}	حالة المقفل Tr_2	حالة المقفل Tr_1	التوتر V_s	المقاومة R_θ $1K \Omega < R_\theta$ او $1K \Omega > R_\theta$	درجة الحرارة
		1					$\theta < 100^\circ C$
		1					$\theta > 100^\circ C$

إنتهى الموضوع الثاني